

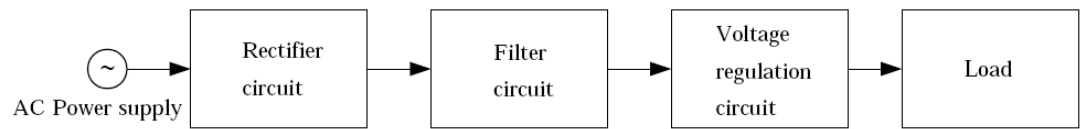
## ารทดลองที่ 6 Voltage Regulators

### วัตถุประสงค์

- เพื่อให้ให้นักศึกษาเข้าใจถึงการทำงานของวงจร DC Voltage regulators หรือวงจร DC Power Supply สำหรับการใช้งานทางด้านอิเล็กทรอนิกส์
- ศึกษาคุณสมบัติและการประยุกต์ใช้งาน เร็กกูเลเตอร์แบบวงจรรวม

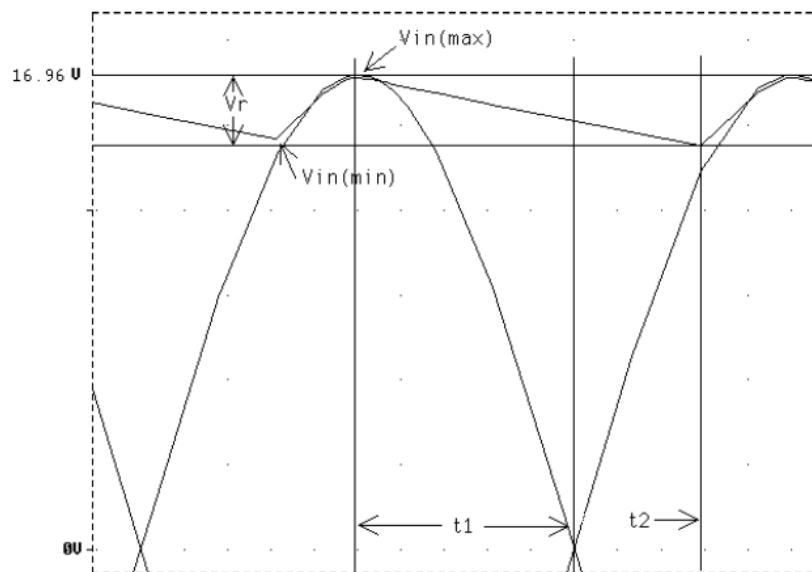
### บทนำ

ในงานที่ต้องการระดับแรงดัน DC ให้มีค่าคงที่นั้น เพื่อนำมาใช้เป็น DC Power Supply จำเป็นต้องใช้ อุปกรณ์ในการรักษาระดับแรงดันที่เรียกว่า Voltage regulators ต่อร่วมด้วย ซึ่งรักษาระดับแรงดันเอาต์พุตได้ คงที่โดยไม่ขึ้นกับการเปลี่ยนแปลงกระแสโหลดและแรงดัน i/p (ภายในช่วงที่กำหนด) โดยในการทดลองนี้จะ ศึกษาเฉพาะที่เป็นวงจรแบบง่าย ๆ



รูปที่ 1 Block diagram ของ Power supply

จากรูปที่ 1 วงจร Rectifier จะแปลงไฟฟ้ากระแสสลับให้เป็นไฟฟ้ากระแสตรง และวงจร Filter ทำให้ได้ แรงดันไฟฟ้าที่เรียบขึ้น จากนั้นจะใช้วงจร Voltage regulation เพื่อให้แรงดันเอาต์พุตมีค่าคงที่



รูปที่ 2 รูปคลื่นแรงดันที่เรียงกระแสแล้ว

### Voltage regulation

แรงดันเอาต์พุตของ Power supply หลังจากผ่านวงจร Voltage Regulator แล้วจะมีค่าคงที่ วงจร Voltage regulator มีคุณลักษณะที่สำคัญสองแบบคือ

**Load regulation** คือการเปลี่ยนแปลงของระดับแรงดัน DC o/p หรือกระแส DC o/p อันเป็นผลเนื่องจากการเปลี่ยนแปลงของกระแสโหลดหรือแรงดันโหลดตามลำดับในขณะที่เงื่อนไขอื่นไม่เปลี่ยนแปลง

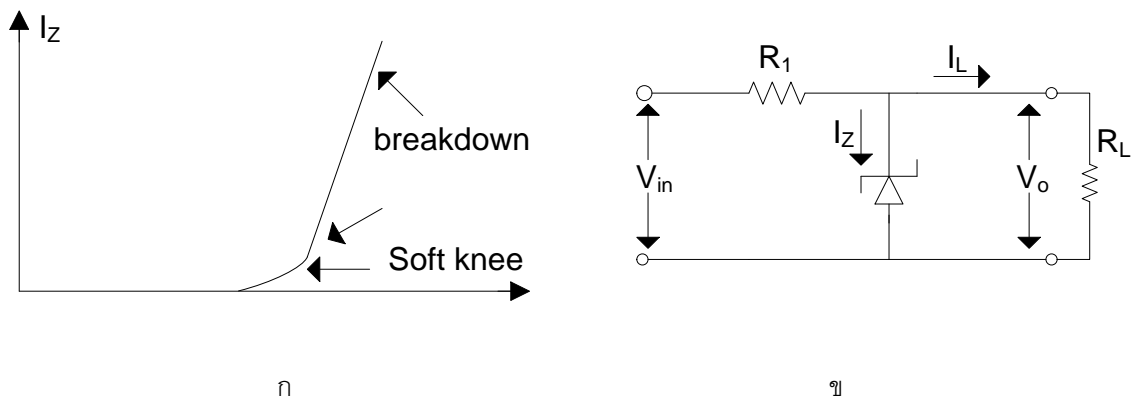
Line regulation คือการเปลี่ยนแปลงของระดับแรงดัน DC o/p (สำหรับ constant voltage supply) หรือกระแส DC o/p (สำหรับ constant current supply) อันเนื่องจากการเปลี่ยนแปลงแรงดัน i/p ในขณะที่เงื่อนไขอื่น ๆ ไม่เปลี่ยนแปลง

วงจร Voltage regulator ที่จะศึกษาต่อไปนี้จะสามารถแบ่งออกเป็น shunt regulator และ series regulator และ series regulator

### 1. Shunt voltage regulator

รูปที่ 3 ข เป็นวงจรการนำ Zener diode มาใช้งานเป็น voltage regulator ทำงานด้วยการ reverse biased ตัว Zener diode ให้อยู่ในช่วง “Zener breakdown voltage” โดยจะมี Voltage-Ampere characteristic ดังรูปที่ 3 ก แรงดัน o/p จะมีค่าเท่ากับแรงดัน Zener breakdown และจาก V-I curve จะเห็นว่าเมื่อ breakdown แล้ว Zener impedance ต่ำมาก  $\Delta V/\Delta I$  ต่ำ ดังนั้นกระแสไหลสามารถที่จะเปลี่ยนแปลงได้ในช่วงที่กว้างมากโดยไม่ทำให้  $V_o$  เปลี่ยนไปมากนักโดยที่ต้องเลือกจุดทำงาน (operating point) ที่เหมาะสมจากวงจรได้ว่า

$$I_Z = \left( \frac{V_{in} - V_Z - I_{RL}}{R_1} \right) = \left( \frac{V_{in} - V_Z}{R_1} \right) - \left( \frac{V_Z}{R_L} \right) \quad (1)$$



รูปที่ 3

ในการออกแบบวงจรเราต้องกำหนดค่า  $V_{in}, I_L(max), I_L(min)$  เพื่อที่จะหาค่า  $R_1$  จุดการทำงานจะต้องไม่ต่ำกว่าจุด soft knee (รูปที่ 3 ก) ในขณะที่  $I_Z$  ต่ำสุดและ  $I_Z$  สูงสุดจะต้องไม่เกินค่าที่กำหนด (maximum rate) ของ Zener ดังนั้นจากสมการ 1 จะได้

$$R_1(max) = \frac{(V_{in} - V_Z)(min)}{\left( I_Z(min) + \frac{V_Z(max)}{R_L(min)} \right)} \quad (2)$$

จากสมการที่ 2 เราสามารถหาค่า  $R_1$  nom (nominal value) ได้ จากนั้นก็หาค่าของ  $I_Z(max)$

$$I_Z(max) = \frac{(V_{in} - V_Z)(max)}{R_1(min)} - \frac{V_Z(min)}{R_L(min)} \quad (3)$$

จะได้ maximum zener power dissipation =  $I_Z(max) \times V_Z(min)$

ดังตัวอย่างเช่น zener diode เบอร์ 1N752 มี  $V_Z = 5.6V \pm 5\%$

ถ้าให้  $V_{in} = 20V \pm 10\%$  ต้องการ  $I_{L(min)} = 10mA$ ,  $I_{L(max)} = 20mA$  และ  $I_Z(min)$  ยังทำให้มันทำงานเหนือจุด soft knee คือ 10mA จะได้ว่า

$$\text{จาก (2) แทนค่า } \frac{V_Z(max)}{R_{L(min)}} = I_{L(max)} = 20mA$$

$$R_{1(max)} = \frac{((20)(0.9) - (5.6)(1.05))}{(10 \times 10^{-3}) + (20 \times 10^{-3})} = 404$$

ใช้ R มีค่าผิดพลาด  $\pm 5\%$  ดังนี้

$$R_{1(min)} = \frac{401}{1.05} = 385$$

$$\text{จาก (3) แทนค่า } \frac{V_Z(min)}{R_{L(min)}} = I_{L(min)} = 10mA$$

$$I_Z(max) = \frac{(20)(1.1) - (5.6)(0.95)}{(385)(0.95)} - 10 \times 10^{-3}$$

$$= 35.87 \text{ mA}$$

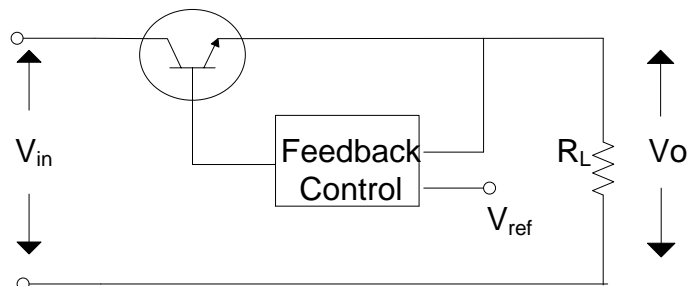
$$\text{Maximum power dissipation} = (35.87)(5.6)(0.95)$$

$$= 190.82 \text{ mW}$$

1N752 มี maximum rating, 400mw เพราะฉะนั้นจากการออกแบบสามารถใช้ได้อย่างปลอดภัย

## 2. Series voltage regulator

รูปที่ 4 เป็นวงจรง่ายๆของ Series voltage regulator



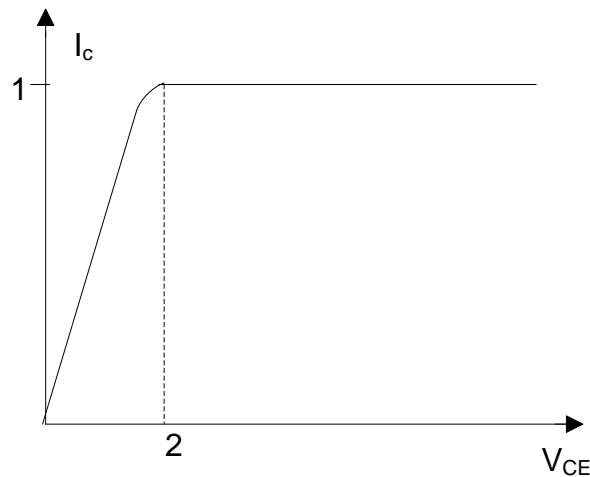
รูปที่ 4

วงจรร series voltage regulator นี้เป็น regulator ที่สามารถสร้างได้ง่ายๆและมีราคาถูก ขจัด ripple ได้ดี การเปลี่ยนแปลงของแรงดัน o/p ต่อโหลดและการเปลี่ยนแปลงของ  $V_{in}$  ต่ำเนื่องจากใช้วงจรร negative-

feedback control ซึ่งจะควบคุมให้  $V = V_{ref}$  (reference voltage) ใช้เวลาโดยการป้อนแรงดันควบคุม series element ซึ่งเป็น transistor ที่ทำงานอยู่ในช่วง active region ส่วน feedback control โดยทั่วไปจะเป็น comparison amplifier

ข้อเสียของ series regulator ก็คือ มีประสิทธิภาพต่ำเมื่อเทียบกับ regulator แบบอื่นๆ Transistor ที่ใช้เป็น series element ต้องเป็น power transistor เพราะกระแสไหลจะไหลผ่านตัวมัน และมีแรงดันตกคร่อมเท่ากับ  $V_{in} - V_{out}$  ดังนั้น  $V_{in} - V_{out}$  มีค่าสูงจะเกิด power dissipation ที่ตัว transistor สูงมากในการใช้งานจริง transistor ตัวนี้จึงต้องติด heat sink เพื่อช่วยในการระบายความร้อน และขีดจำกัดของกระแสไหลเกิดขึ้นอยู่กับอัตราทนกระแสของ transistor

เมื่อดูจากรูปที่ 5 ซึ่งเป็น  $I_C - V_{CE}$  curve ของ transistor โดยทั่วไปจะมี knee point อยู่ที่  $V_{CE}$  ประมาณ 2 V ถ้า  $V_{CE}$  ต่ำกว่าจุดนี้ transistor จะเข้าสู่ saturation region ทำให้ gain ต่ำ และการเปลี่ยนแปลงในแรงดัน i/p จะผ่านไปเพียง o/p ได้มาก ดังนั้นแรงดัน i/p ต่ำสุดต้องไม่น้อยกว่า  $V_O + 2 V$  เพื่อให้ transistor อยู่ใน ช่วง active region



รูปที่ 5

ถ้าเราไม่คำนึงถึง loss ในอุปกรณ์อื่นๆ และให้  $V_{in}$  เป็นแรงดัน DC ที่เรียบไม่มี ripple และ  $V_{in}$  เปลี่ยนในช่วง  $\pm T\%$  ดังนั้นแรงดัน i/p ต่ำสุด คือ

$$(1 - 0.01T)V_{in} = V_O + 2 \quad (6)$$

$V_{in}$  = nominal i/p voltage

และแรงดัน i/p สูงสุดคือ

$$(1 + 0.01T)V_{in} = \frac{(1+0.01T)}{(1-0.01T)}(V_O + 2) \quad (7)$$

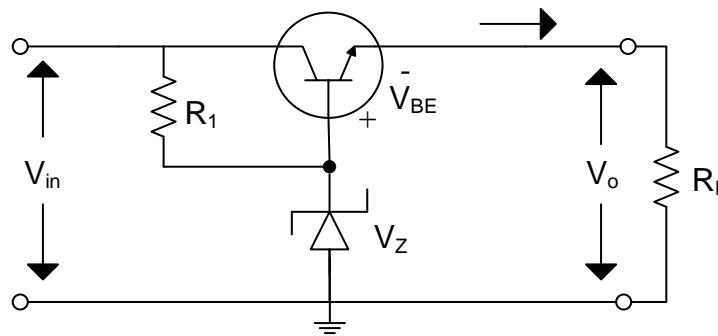
ประสิทธิภาพต่ำสุดจะเกิดขึ้นเมื่อ  $V_{in}$  มีค่าสูง

$$E_{min} = \frac{P_O}{P_{in}} = \frac{V_O I_O}{V_{in(max)} I_O} = \frac{V_O}{V_{in(max)}}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{V_o}{\frac{(1+0.01T)}{1-0.01T}} / (V_o + 2) \\
 &= \frac{(1-0.01T)}{1+0.01T} \frac{V_o}{V_o+2}
 \end{aligned} \tag{8}$$

หมายเหตุ : สมการ 8 นี้เป็นกรณีของ fixed regulator  $V_o$  ไม่เปลี่ยนแปลง

จากรูปที่ 3 ในกรณีที่ต้องการช่วงกระแสไหลดที่เปลี่ยนแปลงได้มาก โดยไม่ทำให้จุดทำงานของ Zener diode เปลี่ยนไปมาก เราอาจใช้วงจรดังรูปที่ 2 ซึ่งใช้ทรานซิสเตอร์ช่วยจ่ายกระแสให้ไหลด ดังนั้นอัตราการเปลี่ยนแปลงของ  $I_Z$  ต่อ  $I_L$  จะลดลงด้วย factor (current gain transistor) วงจรนี้เรียกว่า “Zener diode-Emitter Follower Regulator”



รูปที่ 6

$$\Delta I_Z = \frac{\Delta I_L}{\beta} \tag{4}$$

$$V_o = V_Z - V_{BE} \tag{5}$$

$$R_1 = \frac{V_{in} - V_Z}{I_B + I_Z} = \frac{V_{in} - V_Z}{\frac{I_C}{\beta} + I_Z}$$

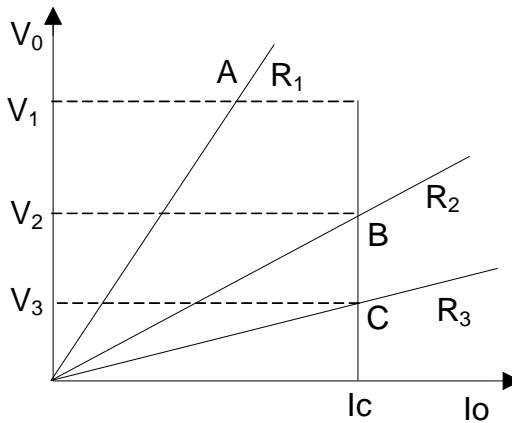
โดย  $I_C(max) \approx I_E(max)$  = กระแสสูงสุดที่ต้องการให้วงจรสามารถจ่ายได้

$I_Z$  = กระแสต่ำสุดที่จะทำให้ Zener diode ทำงาน

ถ้าโหลดเพิ่มขึ้น  $V_o$  ก็เพิ่มขึ้นด้วย ดังนั้นจะทำให้  $V_{BE}$  ลดลง ( $V_o$  คงที่) การลดลงของ  $V_{BE}$  นี้เองเป็นผลให้การนำกระแสของทรานซิสเตอร์ลดลง ทำให้  $V_{CE}$  มีค่าเพิ่มมากขึ้น ในขณะที่  $V_{in}$  คงที่ ดังนั้น จะทำให้  $V_o$  ลดลงเหลือเท่าเดิม นั่นคือ ทำให้ Output Voltage ( $V_o$ ) มีค่าคงที่ในทำนองเดียวกัน ถ้าโหลดมีค่าลดลง จะทำให้  $V_o$  ลดลงด้วย เป็นผลให้  $V_{BE}$  เพิ่มขึ้น ซึ่งเป็นการเพิ่มการนำกระแสของทรานซิสเตอร์ ทำให้  $V_{CE}$  ลดลง ส่งผลให้  $V_o$  มีค่าเพิ่มขึ้น แต่วงจรนี้ก็มีข้อเสียคือ เมื่อแรงดัน input หรือกระแสไหลดเพิ่มมากขึ้น กระแสที่ไหลผ่าน zener diode ก็ต้องมีค่ามากขึ้นดังนั้นอาจเกิดความเสียหายกับ zener diode ได้ปัญหานี้สามารถแก้ไขได้โดยใช้วงจร Darlington pair-transistor regulator ดังรูปที่ 8

3. Overcurrent/Short-circuit Protection

ในรูปที่ 7 เป็นคุณสมบัติของวงจร Over Current Protection แบบที่เป็น constant current  $I_C$  คือขนาดกระแสไหลที่วงจรสามารถจ่ายเต็มที ถ้าเราตั้ง  $V_O = V_1$  ใส่  $R_L = R_1$  จะได้กระแส  $I_O$  ค่าหนึ่งที่จุด A เมื่อเราลดขนาด  $V_1$  ลงเรื่อยๆ  $I_O$  จะเพิ่มขึ้น จนกระทั่งถึงจุดที่  $I_O = I_C$  วงจรจะเปลี่ยนการทำงานไปเป็น constant source โดยอัตโนมัติจากจุดนี้ถ้าขนาดของ  $R_L$  ลดลงอีก,  $I_O = I_C$  คงที่แต่  $V_O$  จะลดลงเรื่อยๆ ดังรูปที่จุด B และ C ( $R_2 > R_3$ )

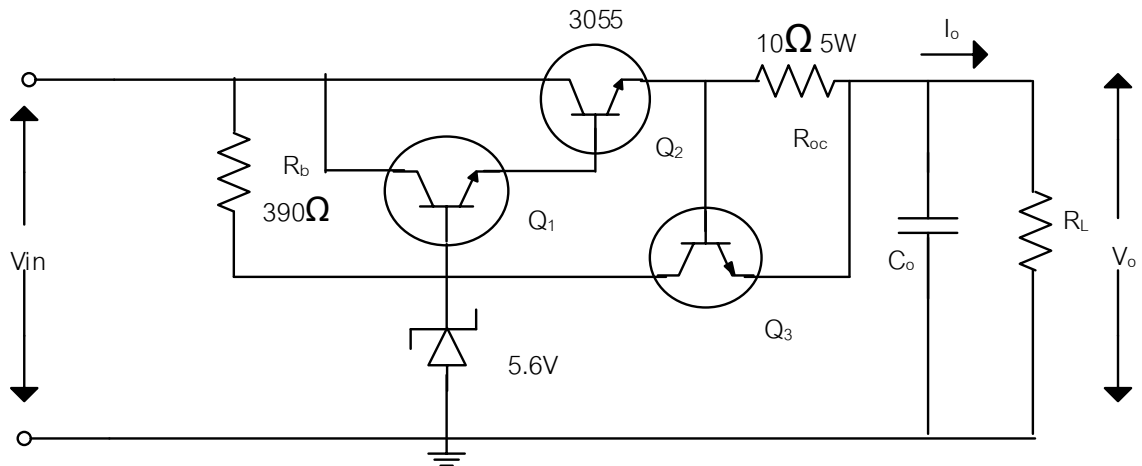


รูปที่ 7

รูปที่ 8 เป็นวงจรใช้งาน  $R_{oc}$  เป็น current sensing resistor  $Q_1, Q_2$  เป็น Darlington on pair ทำงานด้วยกระแส  $I_b$  ที่ป้อนเข้าขา base ของ  $Q_1$  ตามปกติ  $Q_3$  จะ off อยู่ และจะ ON ต่อเมื่อแรงดันตกคร่อม  $R_{oc}$  มีค่าประมาณ 0.7V เพราะฉะนั้น

$$\text{จะได้ } R_{OC} = \frac{0.7}{I_o} \Omega$$

เมื่อ  $Q_3$  ON มันจะดึงกระแส  $I_b$  ส่วนหนึ่งทำให้กระแส o/p รักษาระดับอยู่ที่  $I_O$  ตลอดเวลา



รูปที่ 8

การหาค่า  $R_b$  เริ่มจากการหาค่า  $I_b$  ที่ต้องการจาก

$$I_o = \beta_{Q_1} \beta_{Q_2} I_b \quad (10)$$

แรงดันสูงสุดที่ตกคร่อม  $R_b$  ประมาณได้ว่า

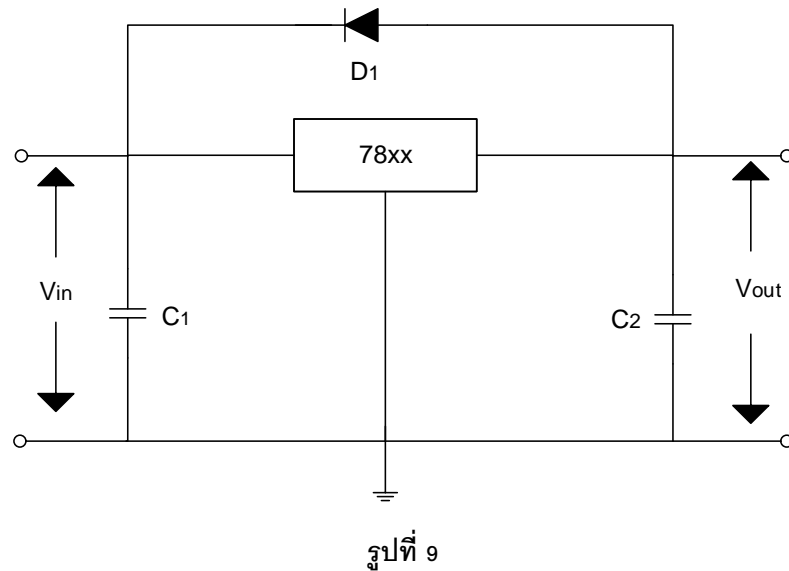
$$V_{Rb} = V_{in} - V_{BE1} - V_{BE2} - V_{BE3} - V_o \quad (11)$$

$$\text{ดังนั้น } R_b = (V_{in} - V_o - V_{BE1} - V_{BE2} - V_{BE3}) \left( \frac{\beta_{Q_1} \beta_{Q_2}}{I_o} \right) \quad (12)$$

#### 4. IC Voltage Regulator

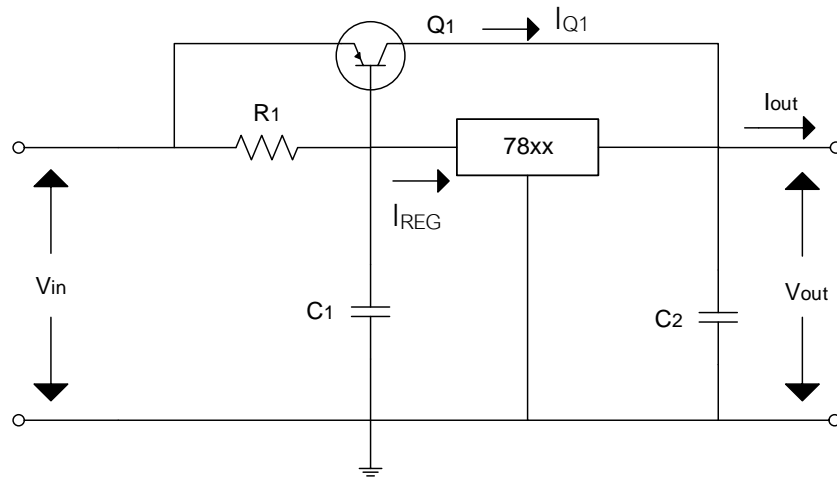
##### 4.1 IC Fixed Voltage Regulator

IC Fixed Voltage Regulator มีอยู่มากมาย ในการทดลองนี้จะขอแนะนำแบบง่าย ๆ และนิยมใช้กันโดยทั่วไป คือ IC ในตระกูล 78xx โดยที่ xx สองตัวหลังจะเป็นตัวระบุค่า voltage เช่น เบอร์ 7812 ให้แรงดัน o/p เป็น 12V เป็นต้น IC ตระกูลนี้มีวงจรจำกัดกระแสภายในตัวเพื่อป้องกันกระแสไหลตมมากเกินไปจนเกิดความร้อนซึ่งจะทำให้ IC หรืออุปกรณ์อื่นในวงจรเสียหายได้ การใช้งาน IC เหล่านี้ทำได้ง่าย เพราะต้องการอุปกรณ์ประกอบอื่นน้อยมาก สิ่งที่จะต้องคำนึงถึงคือ แรงดัน i/p เพราะจะมีแรงดันส่วนหนึ่งตกคร่อม IC ซึ่งทางบริษัทผู้ผลิตจะกำหนดไว้ใน data sheet เรียกว่า "drop out voltage" สำหรับ IC ตระกูล 78xx จะมี drop out voltage ประมาณ 2V ดังนั้น  $V_{in}$  ต่ำสุดจะต้องมีค่ามากกว่า  $V_o + 2V$  และ  $V_{in}$  สูงสุดก็ต้องไม่เกินค่าที่กำหนดไว้ใน data sheet เพราะจะทำให้ IC เสียหายได้ รูปที่ 9 เป็นวงจรที่ใช้งานโดยทั่วไป



$C_1$  เป็นตัว filter.  $C_2$  เป็น capacitive load ตามที่กำหนดไว้ data-sheet ไม่น้อยกว่า  $0.01 \mu F$  เพื่อกำจัด high frequency noise. Diode  $D_1$  เป็น protection diode ในกรณีที่ i/p short ลง ground หรือ power off. แล้ว output-capacitor ยังมีประจุอยู่เต็มจะเกิด reverse-voltage ตกคร่อมตัว regulator ในกรณีที่  $C_o$  มีขนาดใหญ่อาจทำให้ตัว regulator IC พังเสียหายได้  $D_1$  จะช่วยให้ประจุ discharge ผ่านตัวมันไป โดยทั่วไป  $D_1$  นี้ไม่จำเป็นต้องใส่ถ้า  $C_o < 10 \mu F$

สำหรับ load regulation จะกำหนดไว้ใน data sheet โดยกำหนดกระแสใช้งานสูงสุดไว้ด้วย และ line regulation ก็กำหนดช่วงของแรงดัน i/p ไว้ถ้ากระแส load มากเกินกำหนดจะทำให้  $\Delta V_o$  มีค่าสูง ดังนั้นในการที่ใช้งานที่ต้องการ  $I_o$  สูง ต้องต่อวงจรช่วยจ่ายกระแสดังรูปที่ 10



รูปที่ 10

$$\text{โดยที่ } R_1 = V_{BEQ1} / (I_{REG(MAX)} - (I_{Q1} / \beta_{Q1(min)})) \quad \beta_{Q1(min)} > 10 \quad (9)$$

$$\text{หรือ } R_1 = \frac{\beta_{Q1(min)}(V_{BEQ1})}{(\beta_{Q1(min)} + 1)I_{REG(MAX)} - I_o}$$

ทั้งนี้จะต้องคำนึงถึงอัตราการทำงานของ transistor  $Q_1$  ว่าสามารถทนได้เท่าไร

$$I_{Q1} = I_{out} - I_{REG}$$

$V_{BEQ1}$  คือ แรงดัน  $V_{BE}$  ของ  $Q_1$

$I_{REG}$  คือ กระแสสูงสุดที่ต้องการให้ไหลผ่าน IC regulator สำหรับ 78xx ต้องไม่เกิน 1A

$\beta_{Q1}$  ดูจาก Datasheet ซึ่งระบุเป็นค่า  $h_{FE}$  ถ้าไม่บอกค่าต่ำสุดให้ใช้ค่าประมาณ 0.8 ของ  $h_{FE}$  สูงสุด

#### 4.2 IC Variable Voltage Regulator

เป็น IC regulator ที่สามารถปรับแรงดัน o/p ได้ในช่วงกว้าง เช่น เบอร์ \*\*317 เป็น IC 3 ขา สามารถปรับแรงดัน o/p ได้ตั้งแต่ 1.2 ถึง 37 V ดัง

รูปที่ 11 เป็นวงจรใช้งานแบบง่ายๆ โดย

$$V_o = 1.25 \left( 1 + \frac{R_2}{R_1} \right) + I_{Adj} R_2 \quad (10)$$

เมื่อ  $I_{Adj}$  คือ กระแสขา Adjust มีค่า 50-100  $\mu A$

รูปที่ 12 เป็นวงจรที่มีการใช้ทรานซิสเตอร์ช่วยจ่ายกระแส

$$\text{โดยที่ } R_1 = V_{BEQ1} / (I_{REG(MAX)} - (I_{Q1} / \beta_{Q1(min)})) \quad \beta_{Q1(min)} > 10 \quad (9)$$

ทั้งนี้จะต้องคำนึงถึงอัตราการทำงานของ transistor  $Q_1$  ว่าสามารถทนได้เท่าไร

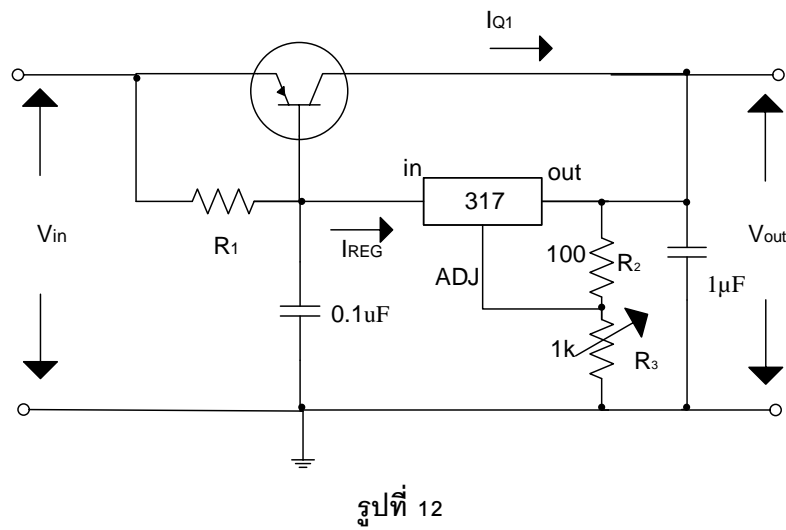
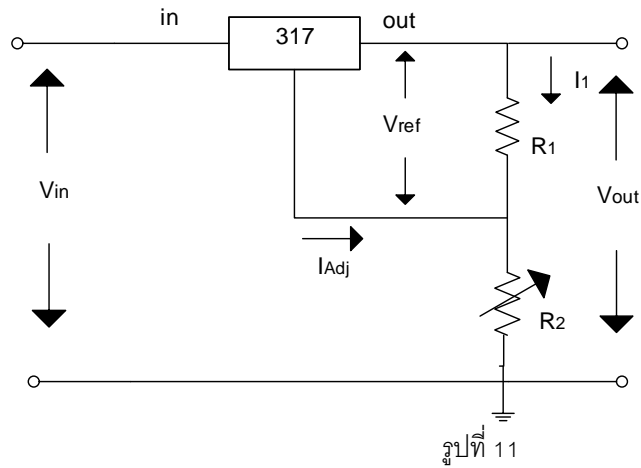


$$I_{Q1} = I_{out} - I_{REG}$$

$V_{BEQ1}$  คือ แรงดัน  $V_{BE}$  ของ  $Q_1$

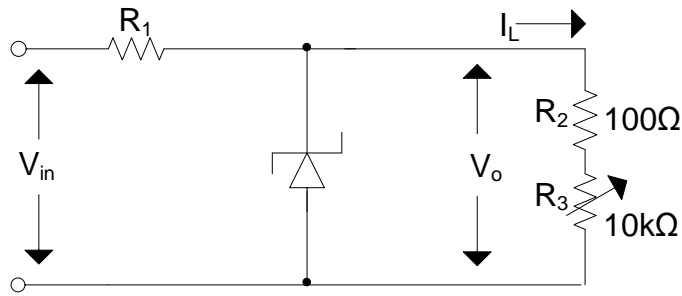
$I_{REG}$  คือ กระแสสูงสุดที่ต้องการให้ไหลผ่าน IC regulator มีค่าสูงสุด 2.2A ถ้า  $V_i - V_o \leq 15V$

$\beta_{Q1}$  ดูจาก Datasheet ซึ่งระบุเป็นค่า  $h_{FE}$  ถ้าไม่บอกค่าต่ำสุดให้ใช้ค่าประมาณ 0.8 ของ  $h_{FE}$  สูงสุด



## การทดลองตอนที่ 1 Simple voltage regulator power supply

- 1) ต่อดังรูปที่ 3 โดยใช้ Zener diode 5.6 V,  $R_1 = 390\Omega$
- 2) ใช้ข้อกำหนดตามตัวอย่างหัวข้อ 1 ให้  $I_L$  คงที่ = 15mA (ใช้การวัดกระแสโดยอ้อม ปรับ VR จน  $V$  คร่อม  $R_2 = 1.5V$ ) ใช้  $V_{in}$  มีค่าตั้งแต่ 18V ถึง 22V โดยปรับ step ละ 0.5V และวัด  $V_O$  แล้ววาดกราฟระหว่าง  $V_{in}$  กับ  $V_O$  (ตารางที่ 1)



รูปที่ 13

- 3) ให้  $V_{in}$  คงที่ = 20V ปรับ  $I_L$  (ใช้การวัดกระแสโดยอ้อม) ตั้งแต่ 10mA (ใช้ step ละ 1 mA) พร้อมทั้งวัด  $V_O$  แล้วนำผลมาวาดกราฟระหว่าง  $I_L$  กับ  $V_O$  (ตารางที่ 2)

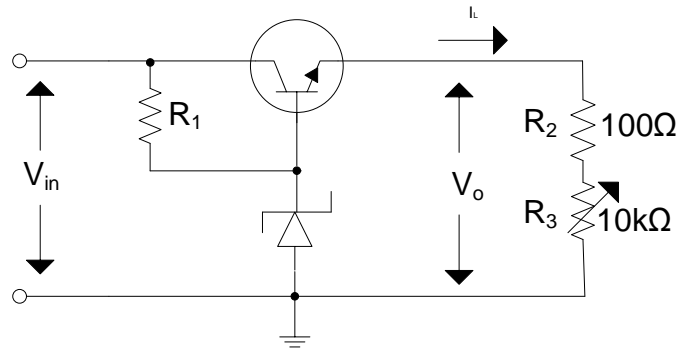
ตารางที่ 1

$V_{in}$	$V_O$
18	
18.5	
19	
19.5	
20	
20.5	
21	
21.5	
22	

ตารางที่ 2

$I_L$	$V_O$
10	
11	
12	
13	
14	
15	
16	
17	
18	
19	
20	

4) ต่อดังต่อไปนี้ตามรูปที่ 14 ใช้ transistor เบอร์ 2SC1815 แล้วทำการทดลองเหมือน 2,3



รูปที่ 14

ตารางที่ 3

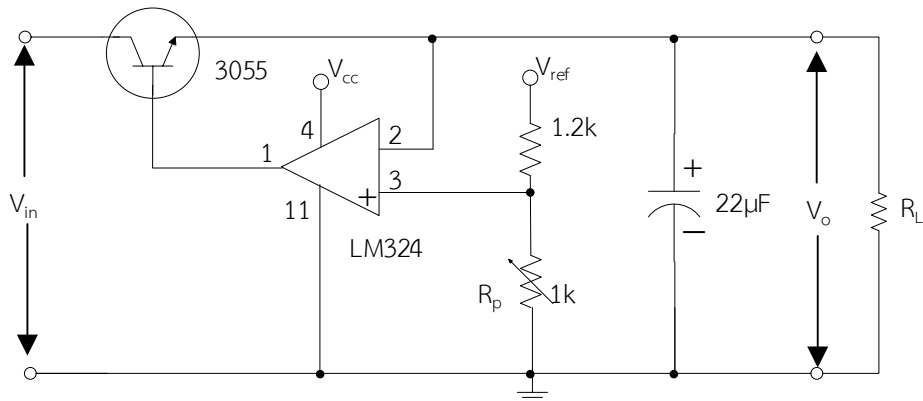
$V_{in}$	$V_o$
18	
18.5	
19	
19.5	
20	
20.5	
21	
21.5	
22	

ตารางที่ 4

$I_L$	$V_o$
10	
11	
12	
13	
14	
15	
16	
17	
18	
19	
20	

การทดลองตอนที่ 2 Voltage regulator with Op-amp

1) ต่อดวงจrdังรูปที่ 1



รูปที่ 15

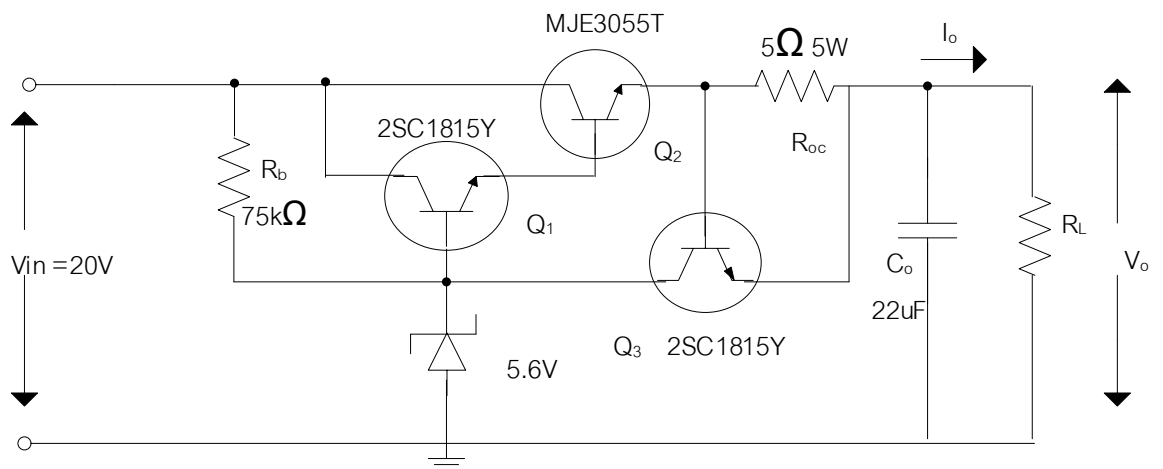
- 2) ใช้  $V_{in}$ ,  $V_{cc}$  และ  $V_{ref}$  เป็น DC voltage ปรับไว้คงที่ 15V (อย่าปรับเกิน 15 V, เพราะ op amp อาจพังได้)
- 3) ทดลองปรับ  $R_P$  เพื่อให้ได้  $V_{Rp} = 6V$  แล้วไม่ต้องปรับอีก เปลี่ยนค่า  $R_L$  ตามตารางที่ 5 แล้ววัดดู  $V_O$  ว่ามีการเปลี่ยนแปลงอย่างไร

ตารางที่ 5

$R_L$ (5W)	10	25	50	75	100	250	500	750	1k	$\infty$
$V_o$										

การทดลองตอนที่ 3 Overcurrent/short-Circuit Protection

1. ต่อดวงจrdังรูป



รูปที่ 16

ถ้าต้องการ  $V_O = 10V$  และต้องการกระแส  $I_O$  สูงสุด = 100mA  $Q_1, Q_3$  ใช้ 2SC1815  $Q_2$  ใช้ 2N3055 ใช้  $C_O = 22\mu F, V_{BEQ1,3} = 0.7V$

$$\text{ดังนั้น } R_{OC} = \frac{V_{BEQ3}}{I_O} = \frac{0.7}{0.1} = 7\Omega \text{ ใช้ } R = 5\Omega \text{ 5W}$$

$$\beta_{Q1(\min)} = 120, \beta_{Q2(\min)} = 20, V_{BEQ1} = 0.55V, V_{BEQ2} = 0.5V$$

จากสมการที่ 10  $100 \times 10^{-3} = 120 \times 20 \times I_b$

$$I_b = 0.041mA$$

$$\text{ดังนั้นจากสมการที่ 12 } R_b = \frac{(15-10-1.9) \times (120 \times 20)}{0.1}, \dots$$

$$= 74.4k\Omega \text{ ใช้ } 75k\Omega$$

2. ใช้  $R_L$  ค่าต่างๆ ดังตารางที่ 6 ( $R_L$  ต้องใช้ที่ทน power ได้สูงๆ)

ตารางที่ 6

$R_L(\Omega, 5W)$	$\infty$	200	150	100	50	25	10
$I_O(mA)$							
$V_O(V)$							

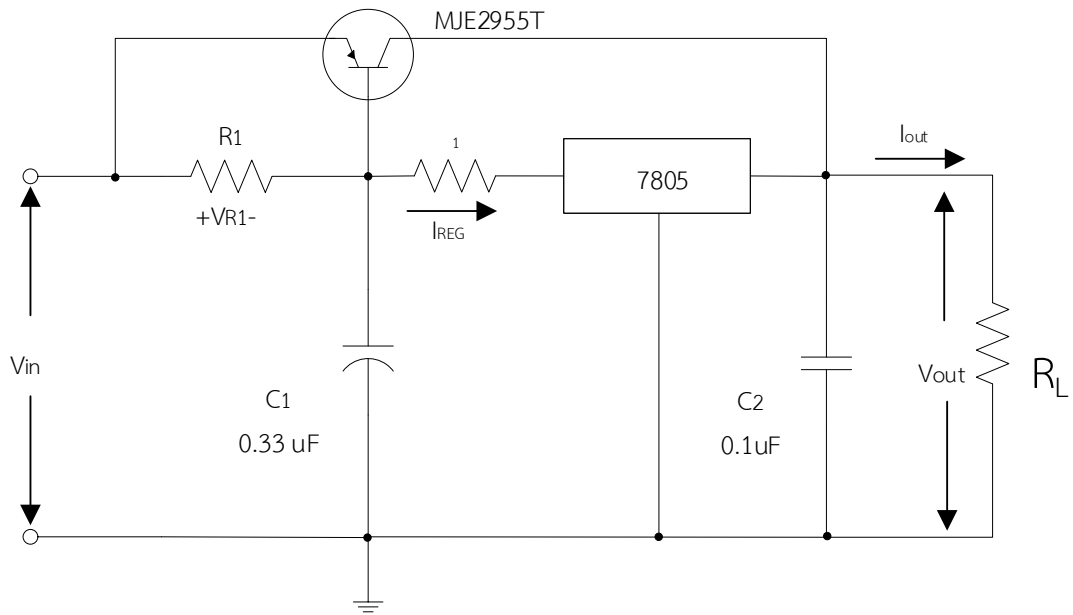
#### การทดลองตอนที่ 4.1 IC Fixed Voltage Regulator

กำหนดให้ที่  $I_{out} = 100 \text{ mA}$  ให้  $I_{REG(MAX)} = 10 \text{ mA}$

$I_{Q1(MAX)} = I_{out} - I_{REG(MAX)} = 100mA - 10mA = 90mA, V_{BEQ1} = 0.7 \text{ V } \Omega \beta_{\min}$  ของ MJE2955T = 20 ดังนั้นจากสมการ 9 จะได้

$$R_1 = V_{BEQ1} / (I_{REG(MAX)} - (I_{Q1} / \beta_{Q1(\min)}))$$

$$R_1 = 0.8 / (0.01 - (0.09 / 20)) = 145.45 \Omega \text{ ใช้ค่า } 150 \Omega$$



รูปที่ 17

1. ต่อดวงจรดังรูปที่ 17
2. ใช้  $V_{in} = 15 \text{ V}$  วัด  $I_{REG}$  โดยวัดความต่างศักย์คร่อม R  $10 \Omega$  และ  $V_o$  ทดลองตามตารางที่ 7

ตารางที่ 7

$R_L (\Omega), 5W$	$\infty$	200	150	100	50	25	10
$I_{REG} (mA)$							
$V_o (V)$							

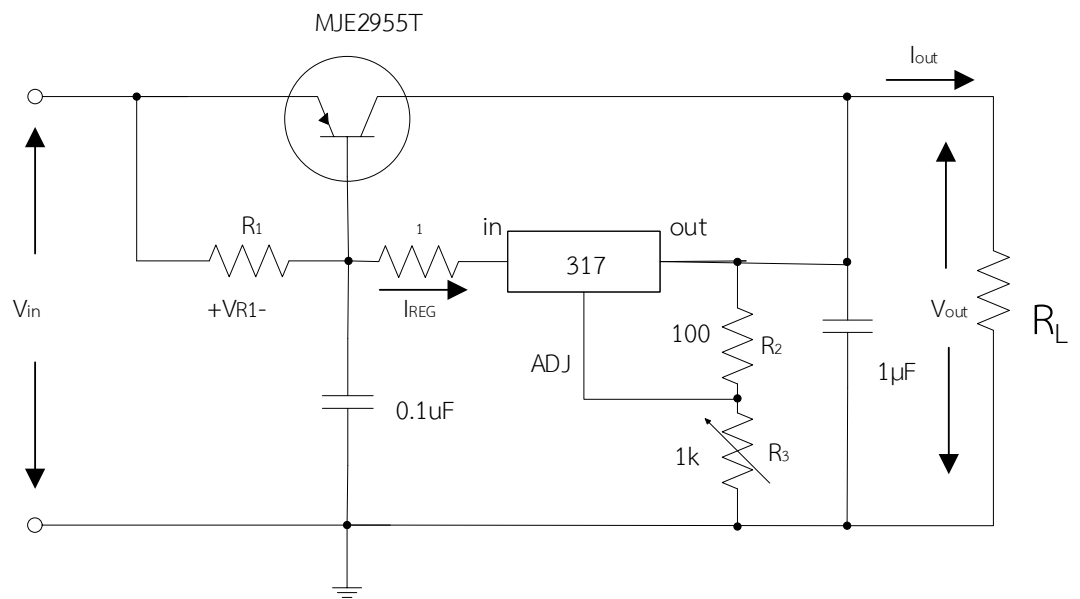
การทดลองตอนที่ 4.2 IC Variable voltage regulator

กำหนดให้ที่  $I_{out} = 100 \text{ mA}$  ให้  $I_{REG(MAX)} = 10 \text{ mA}$ ,  $V_{BE} = 0.8 \text{ V}$ ,  $\beta_{min}$  ของ MJE2955T = 20  
 ดังนั้นจากสมการ 9 จะได้

$$R_1 = V_{BEQ1} / (I_{REG(MAX)} - (I_{Q1} / \beta_{Q1(min)}))$$

$$I_{Q1(MAX)} = I_{out} - I_{REG(MAX)} = 0.1 - 0.01 = 0.09 \text{ A}$$

$$R_1 = 0.8 / (0.01 - (0.09 / 20)) = 145.45 \text{ } \Omega \text{ ใช้ค่า } 150 \text{ } \Omega$$



รูปที่ 18

1. ต่อบริการดังรูปที่ 18
2. ใช้  $R_L = 200 \text{ } \Omega$  5W,  $V_{in} = 23 \text{ V}$  วัด  $I_{REG}$  โดยวัดความต่างศักย์คร่อม R 1  $\Omega$  5W และ  $V_o$  ทดลองตามตารางที่ 8

ตารางที่ 8

$V_o$ (V)	0(ต่ำสุด)	2	4	6	8	10	12	14	16	18	20	22
$V_{R1}$ (V)												
$I_{REG}$ (mA)												

คำถาม

1. อธิบายหลักการทำงานของวงจรในทุกการทดลองมาโดยละเอียด

สรุปผลและวิจารณ์ผลการทดลองทั้งหมด